## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

11-003437

(43) Date of publication of application: 06.01.1999

(51)Int.Cl.

G06T 15/00 A63F 9/22 G06T 11/00 GO9B 9/05 GO9B 9/30

(21)Application number: 10-117854

(71)Applicant: NAMCO LTD

(22)Date of filing:

13.04.1998

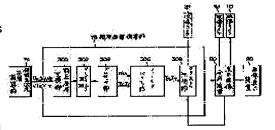
(72)Inventor: IWASE TAKASHI

## (54) IMAGE SYNTHESIZER AND IMAGE SYNTHESIZING METHOD

### (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an image synthesizer and an image synthesizing method which synthesize an image that has high reality and rich diversity.

SOLUTION: An image that is photographed by a video camera 26 is written as a texture in a texture storing part 308, and the texture that is stored in the part 308 is mapped to an object (such as a player character and a racing car) in three-dimensional virtual space. An image that is photographed by the camera 26 in real time is mapped in real time, and an image that is photographed by a still picture camera before game play starts is mapped. The head image of a player is photographed and mapped. Plural images which are acquired by photographing the player in plural directions are mapped to an object that represents the head of the player. Photographed images of 1st and 2nd players are mapped to 1st and 2nd objects respectively, the 2nd and 1st objects are shown on 1st and 2nd screens respectively which are seen by the 1st and 2nd players.



## (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号

# 特開平11-3437

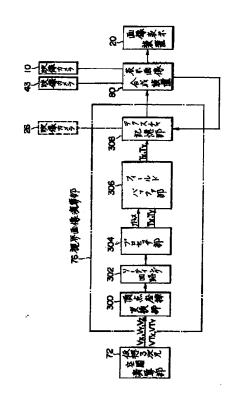
(43)公開日 平成11年(1999)1月6日

(51) Int.Cl. <sup>6</sup>		裁別記号		F	I				
G06T	15/00			G 0	6 F	15/72		450A	
A63F	9/22			A 6	3 F	9/22		F	
								В	
G06T	11/00			G 0	9 B	9/05		Z	
G09B 9/05					9/30				
			審查請求	有	請求	項の数9	FD	(全 18 頁)	最終頁に続く
(21) 出願番号	<del>}</del>	特顧平10-117854		(71)	出願人	000134	855		
(62)分割の表	示	特顧平4-350608の分割				株式会	社ナム	J	
(22) 出 <b>顧</b> 日	平成4年(1992)12月3日	東京都大田区多摩川2丁目8番5号				8番5号			
			(72)発明者 岩						
					東京都	大田区	多摩川2丁目	8番5号 株式	
					会社ナ	ムコ内			
			(74)	代理人	、 弁理士	布施	行夫 (外	2名)	

## (54) 【発明の名称】 画像合成装置及び画像合成方法

## (57)【要約】

【課題】 リアリティが高く多様性に富んだ画像を合成 できる画像合成装置及び画像合成方法を提供すること。 【解決手段】 テクスチャ記憶部308に映像カメラ2 6により撮像された画像をテクスチャとして書き込み、 テクスチャ記憶部308に記憶されるテクスチャを仮想 3次元空間内の物体(プレーヤキャラクタ、レーシング カー等) にマッピングする。映像カメラによりリアルタ イムに撮像された画像をリアルタイムにマッピングした り、静止画カメラによりゲームプレイの開始前に撮像さ れた画像をマッピングする。プレーヤの頭部画像を撮像 しマッピングする。複数の方向からプレーヤを撮像する ことで得られる複数の画像をプレーヤの頭部を表す物体 にマッピングする。撮像された第1、第2のプレーヤの 画像を、各々、第1、第2の物体にマッピングし、第 1、第2のプレーヤが見る第1、第2の画面に、各々、 上記第2、第1の物体を表示する。



1

### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 仮想3次元空間内の物体にマッピングするテクスチャを記憶するテクスチャ記憶手段と、

撮像手段により撮像された画像を前記テクスチャとして 前記テクスチャ記憶手段に書き込む手段と、

前記テクスチャ記憶手段に記憶されるテクスチャを仮想 3次元空間内の物体にマッピングし、仮想3次元空間内 の所与の視点から見える画像を合成する画像合成手段と を含むことを特徴とする画像合成装置。

【請求項2】 請求項1において、

撮像手段によりリアルタイムに撮像された画像を、仮想 3次元空間内の物体にリアルタイムにマッピングすることを特徴とする画像合成装置。

【請求項3】 請求項1において、

ゲームプレイの開始前に撮像手段により撮像された画像 を、仮想3次元空間内の物体にマッピングすることを特 徴とする画像合成装置。

【請求項4】 請求項1乃至3のいずれかにおいて、 撮像手段によりプレーヤを撮像することで得られる画像 を仮想3次元空間内の物体にマッピングすることを特徴 20 とする画像合成装置。

【請求項5】 請求項4において、

複数の撮像手段により複数の方向からプレーヤを撮像することで得られる複数の画像を仮想3次元空間内の物体にマッピングすることを特徴とする画像合成装置。

【請求項6】 請求項1乃至5のいずれかにおいて、 撮像手段によりプレーヤの頭部を撮像することで得られ るプレーヤの頭部の画像を仮想3次元空間内のプレーヤ の頭部を表す物体にマッピングすることを特徴とする画 像合成装置。

【請求項7】 請求項1乃至6のいずれかにおいて、第1の撮像手段により撮像された第1のプレーヤの画像を仮想3次元空間内の第1の物体にマッピングし、第2の撮像手段により撮像された第2のプレーヤの画像を仮想3次元空間内の第2の物体にマッピングし、

第1のプレーヤが見る第1の画面に前記第2の物体を表示し、第2のプレーヤが見る第2の画面に前記第1の物体を表示することを特徴とする画像合成装置。

【請求項8】 請求項1乃至7のいずれかにおいて、 仮想3次元空間内の前記物体がポリゴンにより構成され 40 ていることを特徴とする画像合成装置。

【請求項9】 仮想3次元空間内の物体にマッピングするテクスチャを記憶するテクスチャ記憶手段に、撮像手段により撮像された画像を前記テクスチャとして書き込み、

前記テクスチャ記憶手段に記憶されるテクスチャを仮想 3次元空間内の物体にマッピングし、仮想3次元空間内 の所与の視点から見える画像を合成することを特徴とす る画像合成方法。

### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、画像合成装置及び 画像合成方法に関する。

2

[0002]

[0005]

【背景技術及び発明が解決しようとする課題】近年、ドライブシミュレータ、フライトシミュレータ、ゲーム装置、システムキッチンの疑似体験システム等の分野で、いわゆる仮想現実を実現できる各種の画像合成装置が提案されている。そして、この種の画像合成装置においては、いかにして仮想世界を現実の世界に近づけるかが、大きな技術的課題となっている。そして、このような技術的課題を小規模なハードウェアで実現する手法として、テクスチャマッピングと呼ばれる手法が考えられる。

【0003】しかしながら、これまでのテクスチャマッピングでは、仮想3次元空間内の物体にマッピングするテクスチャを記憶するテクスチャ記憶部は、データの電気的書き換えが不能なテクスチャROMにより構成されていた。このため、仮想3次元空間内の物体には、メーカ側により予め設定されたテクスチャのみが常にマッピングされることになり、得られる画像が単調なものとなっていた。即ち、仮想3次元空間内の第1の物体には常に第1のテクスチャがマッピングされ、プレーヤが見る画面には、この第1のテクスチャが常にマッピングされた第1の物体が映し出されることになる。このため、合成される画像の多様化を図ることができなかった。

【0004】本発明は以上のような技術的課題を解決するためになされたものであり、その目的とするところは、リアリティが高く多様性に富んだ画像を合成できる 30 画像合成装置及び画像合成方法を提供することにある。

【課題を解決するための手段】上記課題を解決するために、本発明に係る画像合成装置は、仮想3次元空間内の物体にマッピングするテクスチャを記憶するテクスチャ記憶手段と、撮像手段により撮像された画像を前記テクスチャとして前記テクスチャ記憶手段に書き込む手段と、前記テクスチャ記憶手段に記憶されるテクスチャを仮想3次元空間内の物体にマッピングし、仮想3次元空間内の所与の視点から見える画像を合成する画像合成手段とを含むことを特徴とする。

【0006】これまでのテクスチャマッピングでは、テクスチャ記憶手段はテクスチャROMにより構成されており、仮想3次元空間内の物体(プレーヤキャラクタ、レーシングカー等)に対して、予め決められたテクスチャしかマッピングできなかった。これに対して、本発明によれば、撮像手段により撮像された画像をテクスチャとしてテクスチャ記憶手段に自在に書き込むことができ、この撮像画像を、仮想3次元空間内の物体にマッピングすることができる。この結果、マッピングされるテクスチャの多様化を図れ、リアリティが高く多様性に富

んだ画像を合成できるようになる。

【0007】また本発明は、撮像手段によりリアルタイムに撮像された画像を、仮想3次元空間内の物体にリアルタイムにマッピングすることを特徴とする。このようにすることで、仮想3次元空間内の物体にマッピングされるテクスチャがリアルタイムに変化するようになり、仮想現実感の更なる向上を図れるようになる。

【0008】また本発明は、ゲームプレイの開始前に撮像手段により撮像された画像を、仮想3次元空間内の物体にマッピングすることを特徴とする。このようにする 10 ことで、仮想3次元空間内の物体にマッピングされるテクスチャを、ゲームプレイを行う毎に変えることが可能になる。

【0009】また本発明は、撮像手段によりプレーヤを 撮像することで得られる画像を仮想3次元空間内の物体 にマッピングすることを特徴とする。このようにするこ とで、撮像手段により撮像された画像を、プレーヤの識 別画像として用いることが可能になる。

【0010】また本発明は、複数の撮像手段により複数の方向からプレーヤを撮像することで得られる複数の画像を仮想3次元空間内の物体にマッピングすることを特徴とする。このようにすることで、プレーヤの例えば前方、右方、後方、左方から撮像した画像を、仮想3次元空間内の物体(例えばプレーヤキャラクタの頭部)の例えば前方、右方、後方、左方にマッピングすることが可能になる。

【0011】また本発明は、撮像手段によりプレーヤの 頭部を撮像することで得られるプレーヤの頭部の画像を 仮想3次元空間内のプレーヤの頭部を表す物体にマッピ ングすることを特徴とする。このようにすることで、プ 30 レーヤの頭部を表す物体の画像を、よりリアリティ溢れ るものにすることが可能になる。

【0012】また本発明は、第1の撮像手段により撮像された第1のプレーヤの画像を仮想3次元空間内の第1の物体にマッピングし、第2の撮像手段により撮像された第2のプレーヤの画像を仮想3次元空間内の第2の物体にマッピングし、第1のプレーヤが見る第1の画面に前記第1の物体を表示することを特徴とする。このようにすることで、第1のプレーヤは、第2のプレーヤの画像がマッピングされた第2の物体を見ることが可能になり、第2のプレーヤは、第1のプレーヤの画像がマッピングされた第1の物体を見ることが可能になり、第2のプレーヤは、第1のプレーヤの画像がマッピングされた第1の物体を見ることが可能になる。これにより、マルチプレーヤ型ゲームに最適な画像を提供できるようになる。

【0013】なお、仮想3次元空間内の前記物体は、例えばポリゴン等により構成することができる。

#### [0014]

【発明の実施の形態】次に、本発明の好適な実施形態に ついて図面を用いて詳細に説明する。 【0015】1. 第1の実施形態

図1には、本発明を用いた第1の実施形態についてのブロック図が示される。また、図2には、これをドライビングゲームに適用した仮想体験装置の一例が示される。【0016】図2(a)において、ゲーム用の本物のレーシングカー30は、内側が全てブルーの色に塗られたドーム1の中のフロア4の上に設置されている。ここで、このフロア4もドーム1の内側と同様に全てブルーの色に塗られている。そして、このレーシングカー30には、操作者例えばゲームにおけるプレーヤ50が搭乗している。なお、操作者という場合には、ゲームにおけるプレーヤのみならず、例えばフライトシミュレータを操作するパイロット、スポーツを行うプレーヤなど仮想体験装置を利用する全ての者が含まれるとする。

【0017】レーシングカー30は、例えば、車両本体36、タイヤ32、リアウイング34、ハンドル40、サイドミラー41、計器盤44、シフトギア、アクセル、ブレーキ(図示せず)等を含んで構成されている。そして、例えばフロントタイヤ32はプレーヤ50のハンドル40の操作により自在に操舵されるように形成されており、また、リアウイング34も、プレーヤの操作又はレーシングカー30のスピードの変化等により上下に動くように形成されている。そして、後述するように、プレーヤ50は映像カメラ10によりこれらの動きの変化を見ることができることとなる。

【0018】計器盤44は、例えばスピードメータ、タコメータ、燃料計、警告計(図示せず)を含んでおり、プレーヤ50の運転状態により変化するように構成されている。即ち、プレーヤ50のアクセル操作、ブレーキ操作、シフトギア操作に応じて、スピードメータ、タコメータが変化し、また、ゲーム終盤になり燃料が尽きてくると燃料計がこれを示すように構成される。更に、レーシングカー30のエンジン等にトラブルが生じると警告計が点滅し、プレーヤ50は映像カメラ10によりこれを知ることができる。

【0019】また、レーシングカー30の下部には、姿勢制御部24が設けられ、ゲーム状況(路面変化、道路の変化等)、プレーヤ50のハンドル操作、アクセル操作、ブレーキ操作に応じて、レーシングカー30の姿勢変化、加速変化が制御される。プレーヤ50は、これにより、姿勢変化、加速Gの変化を体感することができ、より現実世界に近づいた仮想世界を体験することができることとなる。

【0020】プレーヤ50には、頭部装着体9がプレーヤ50の視界を覆うように装着されている。この頭部装着体9は、映像カメラ10、プレーヤ用の空間センサ12、画像表示装置20、スピーカー22を含んで構成されている。

【0021】図4(a)、(b)には、この頭部装着体 9の形状の一例が示される。図4(a)は、映像カメラ 10、プレーヤ用の空間センサ12、画像表示装置20、スピーカ22を、ヘルメット14に設けて構成される装着体9が示される。このタイプの装着体によれば、ヘルメット14をプレーヤ50が装着することにより外部と完全に隔離した世界を作ることができるため、より臨場感溢れる仮想現実を楽しむことができる。これに対して図4(b)に示す装着体9は、映像カメラ10、プレーヤ用の空間センサ12、画像表示装置20、スピーカ22が、装着バンド16に一体的に取り付けて構成されているため、より軽快感溢れる装着感を実現することができる。なお、本実施形態に使用される装着体としては、図4(a)、(b)に示す形状のものに限らず種々の形状のものを使用することが可能である。

【0022】画像表示装置20は、プレーヤ50の視界を覆うようにプレーヤ50の目の前に取り付けられ、車両本体36に内蔵された画像合成装置から接続線18を通じて送られてくる画像信号を画像表示するものである。この場合の画像表示方法としては、頭部装着体9を小型化し装着感を向上させるべく、例えばカラー液晶ディスプレー、小型ブラウン管等の小型のディスプレーを20用いることが望ましい。また、映像に目の焦点を合わせるべく、更に、視野角を広げて臨場感を向上させるべく光学系により補正することが望ましい。

【0023】ここで、小型ディスプレーの形状としては、プレーヤ50の顔の形状に沿ってプレーヤの視界を覆うように形成し、パノラマ映像効果を得るような形状としてもよいし、2つの小型ディスプレーをそれぞれプレーヤ50の両眼の前に形成するような形状としてもよい。後者の場合は、両眼に与えられた平面的な2次元画像に視差のある画像を与えること等により、3次元的な30立体感を与えるような形成することが望ましい。このように構成すれば、物体の大きさや、物体までの距離を把握することができるようになるため、より現実世界に近づいた仮想世界を作り出すことが可能となるからである

【0024】映像カメラ10は、プレーヤ50が現実世界を見るために使用するものであり、例えば図4に示すように、プレーヤ50の視点位置(目の位置)に近い位置に設定し、そのアングルもプレーヤ50の視界方向と一致するように設定することが望ましい。このように設定することが望ましい。このように設なりに設明する。これにより、例えば後ろから追いかけてくる他のプレーヤのレーシングカーを、プレーヤ50が実際に振り返るという動作により確認することができ、より現実感があり、緊張感のあるゲーム世界を作り出すことが可能となる。 情報の検出方法としてに関うず、例えば、静穏にいいたものを用いてもよりでは、本質に関明する。 【0031】次に、本質では明する。 【0032】本実施形態に、映像カメラ10で損ないる。そして、この表示な関係のあるゲーム世界を作り出すことが可能となる。 じて画像表示装置20に

【0025】但し、この場合、頭部装着体9の例えば後部にもう一台の映像カメラを取り付けて、プレーヤ50の操作によりこれを切り替えて見ることができるように構成してもよい。更に、例えばレーシングカー50にサ 50

イドミラー41、バックミラー等を設けて、これに例えばテクスチャーマッピング等の手法を用いて、実際に後ろに見えるべき映像を映し出すような構成としてもよい。

【0026】映像カメラ10として使用する撮像手段としては、例えば高解像でより小型なカメラ、例えば高解像度CCDカメラ等を用いることが望ましく、自動焦点合わせ等の機能を持つものを用いることが望ましい。

【0027】プレーヤ用の空間センサ12、12は、プレーヤ50の3次元情報を検出するセンサであり、例えば一方側はドーム1の天井部に、他方側はプレーヤ50の頭部装着体9に取り付けられる。

【0028】なお、ここでいうプレーヤ50の3次元情報とは、例えばプレーヤ50の位置情報、視界方向情報をいい、空間センサ12、12の3次元空間における方向をも含めた相対位置関係を求めることにより検出される。但し、プレーヤ50の位置が、ゲームの設定上、動かないか、もしくは動いたとしても許容範囲内である場合、この3次元情報には、必ずしもプレーヤ50の位置情報を含める必要はない。また、逆にプレーヤ50の視界方向が、ゲームの設定上、変更されることがないような場合は、この3次元情報には、必ずしもプレーヤ50の視界情報を含める必要はない。これらの場合は、ゲーム上で設定される位置もしくは視界情報によりその後の画像演算処理を行えばよい。

【0029】空間センサ12、12による3次元情報の検出手法としては、例えば以下の手法が考えられる。即ち、それぞれの空間センサ12、12を互いに直交した3つのコイルで構成する。そして、どちらか一方の空間センサ12のコイルに電流を流し、この時に他方の空間センサ12のコイルに誘起される電流値から、これらの空間センサ12、12の方向を含めた位置関係を検出する。これによりプレーヤ50の空間情報が検出されることとなる。

【0030】なお、空間センサ12、12による3次元情報の検出方法としては、上記の動磁界を利用したものに限らず、例えば、静磁界を利用したもの、超音波を利用したものを用いてもよい。

【0031】次に、本実施形態による画像合成の手法について以下に説明する。

【0032】本実施形態では、図2(b)に示すように、映像カメラ10で撮影した実3次元空間における実空間映像100と、仮想3次元空間における仮想視界画像102とを画像合成して、表示画像104を形成している。そして、この表示画像104は、接続線18を通じて画像表示装置20に出力され、実際にプレーヤ50が見る視界画像となる。

【0033】この画像合成を、本実施形態ではブルーマット合成により行っている。つまり、レーシングカー30及びその付属物、自分自身であるプレーヤ50等、以

外のもの、即ちドーム1の内側及びフロア4を全てブルーの色にしておく。このようにすると、実空間映像100において、レーシングカー30、ハンドル40、プレーヤの手54以外は全てブルーの背景となる。そして、この実空間映像100のうちブルーの色の部分の画素を全て空きドットに設定し、これに仮想視界画像102に重ね合わることにより表示画像104を得ることができることとなる。この場合、例えばドーム1には主にプレーヤ50から見えるサーキットの背景が、フロア4には、レーシングカー30が走っている道路の路面状況が映し出される。

【0034】この場合の画像合成装置の一例を示すブロック図が、図1に示される。

【0035】図1において仮想視界画像演算装置70は、仮想3次元空間においてプレーヤ50が見ることができる仮想画像を演算するものであり、仮想3次元空間演算部72及び視界画像演算部76とを含む。そして、仮想3次元空間演算部72は、実3次元空間と重ね合わせて設定されるゲーム空間を表す仮想3次元空間を演算するものであり、視界画像演算部76は、この演算され20た仮想3次元空間より、プレーヤ50から見える方向における仮想視界画像を演算するものである。

【0036】プログラム部74には、ゲーム用の演算プログラムが格納されている。例えば、本実施形態のドライビングゲームを例にとれば、ドライビングゲーム空間を構成するサーキット上のあらゆる物体(レーシングカー、道路、他のレーシングカー、道路から見える背景等)が多面体の組み合わせで表現され、この多面体の各頂点の3次元情報及び付随データが画像情報として格納されている。なお、プログラム部74には、これらのデータ以外にもゲームの進行等を制御するプログラムも格納され、また、複数のサーキット走行を楽しめるものであれば、これら全てのサーキット情報が格納されている。

【0037】プレーヤ50が、ハンドル40、アクセル、ブレーキ、シフトギアにより入力した操作信号は、操作部38を介して仮想3次元空間演算部72に入力される。そして、この操作信号と前記したプログラム部74からの情報により、仮想3次元空間でのレーシングカー30の位置、方向がリアルタイムに演算される。そして、この演算結果に基づき、仮想3次元空間におけるレーシングカー30及びその周りのサーキット上のあらゆる物体の画像情報が、視界画像演算部76に出力される。

【0038】視界画像演算部76では、プレーヤ用の空間センサ12より検出された3次元情報に基づき、以下のような座標変換がなされる。即ち、図12に示すように、仮想3次元空間演算部72により演算された画像情報(例えば背景画面を構成する看板、ビル等の物体170、172を表す画像情報)が、仮想3次元空間におけ

るワールド座標系(XW、YW、ZW)から、プレーヤ 50の視点座標系(Xv、YV、ZV)に座標変換され る。そして、プレーヤ50の視野外、例えば視野から外 れて後ろに通り過ぎて行く看板等の物体172の画像情 報はクリッピングされて除去され、視野内にある物体 1 70の画像情報はスクリーン座標系(XS、YS)、即 ち実際にプレーヤ50から見える座標系に透視変換され る。この場合、この透視変換された画像情報は、前記物 体を構成する多面体に対応するポリゴン174、17 5、176(裏側のポリゴンは省略)の組み合わせとし て表現されている。次に、このポリゴン174、17 5、176内の全てのドットの画像情報が、ポリゴン毎 にもしくはポリゴンの各頂点毎に与えられた色、輝度等 の付随情報を基に演算され、これが仮想視界画像情報と して、表示画像合成装置80に出力されることとなる。 【0039】表示画像合成装置80では、視界画像演算

8

【0039】表示画像合成装置80では、視界画像演算部76からの仮想視界画像102と映像カメラ10からの実空間映像100との画像合成が行われる。この画像合成の手法としては種々の手法が考えられるが、本実施形態では前述したようにブルーマット合成による手法によって行っている。図13には、この場合に表示画像合成装置80の詳細が示されている。

【0040】即ち、図13において、映像カメラ10か ら入力された実空間映像100を表す画像信号は、表示 画像合成装置80内においてまずフィルター200に通 されRGBの3原色の成分に分けられる。そして、これ らの成分のそれぞれが例えば8ビットのデジタルデータ に、A/D変換回路202にてA/D変換され、これに より各画素毎に24ビットのRGBデジタルデータが求 められる。そして、この実空間映像100における各画 素の24ビットのRGBデジタルデータが、ドーム1の 裏側及びフロア4に塗られたブルーの色の24ビットの RGBデジタルデータと一致するか否かが、空きドット 判定回路204にて各画素毎に演算され、判断される。 そして、この判断結果は、空きドットメモリ206に書 き込まれる。空きドットメモリ206は、表示画像の全 ての画素に対応した1ビットメモリの構成となってお り、各画素毎に空きドットか否かの空きドット判定デー タが1ビットデータとして書き込まれる。

40 【0041】表示画像合成装置80には、表示画像の各画素に対応したフィールドバッファ210が内蔵されている。そして、データ制御部208により、空きドットメモリ206に書き込まれている空きドット判定データが参照され、フィールドバッファ210の各画素位置に実空間映像が書き込まれる。即ち、空きドット判定データにより、その画素が空きドットであると判断された場合は、フィールドバッファ210のその画素位置には、実空間映像は書き込まれない。逆に、空きドット判定データにより、その画素が空きドットではないと判断された場合には、実空間映像の24ビットのRGBデジタル

データがそのまま書き込まれることとなる。

【0042】次に、データ制御部208により、空きド ットメモリ206に書き込まれている空きドット判定デ ータが参照され、フィールドバッファ210の各画素位 置に、視界画像演算部76により演算された仮想視界画 像情報が重ね書きされる。即ち、空きドット判定データ により、その画素が空きドットであると判断された場合 は、仮想視界画像情報がそのまま書き込まれる。逆に、 空きドット判定データにより、その画素が空きドットで はないと判断された場合には、なにも書き込まれず、こ 10 の画素位置には実空間映像が表示されることとなる。

【0043】以上の書き込みを行った後、データ制御部 208によりフィールドバッファ210から各画素位置 の画像情報データが読み出される。そして、この画像情 報データは接続線18を通して画像表示装置20に画像 出力され、プレーヤ50は、実空間映像100に仮想視 界画像102が組み込まれた表示画像104をリアルタ イムに見ることができることとなる。

【0044】なお、以上の画像情報の書き込みと、読み 出しは、例えばフィールドバッファ210を2画面分の 20 構成とすることにより、同時に行うように構成すること がより望ましい。

【0045】また、仮想3次元空間演算部72において は、画像情報の演算のみならず、例えば、音声合成部7 8を通じてスピーカ22より出力される音声信号、及 び、レーシングカー30の姿勢を制御する姿勢制御信号 の生成も行っている。即ち、プログラム74からのゲー ムプログラム及び操作部38からの操作信号により演算 された、ゲーム空間におけるゲーム進行状況に応じて、 より効果的な音声信号及び姿勢制御信号の生成を行い、 ゲームの臨場感をより一層高めている。

【0046】また、本実施形態では、仮想視界画像演算 装置70を、仮想3次元空間演算部72と視界画像演算 部76とに分けたが、これは便宜的なものであり、例え ば3次元空間演算を行う機能と視界画像を演算する機能 とを一体となって行う手法によりこれを構成しても構わ ない。即ち、結果として、仮想3次元空間において、プ レーヤ50から見える方向における仮想視界画像を得る ことができれば、演算順序、演算手法等は、図1に示す 手法に限らずあらゆる手法を用いることができる。

【0047】また、表示画像合成装置80における画像 合成の方法としては、上記したものに限らず、例えばブ ルーではなくレッドを用いて画像合成したり、複数の色 を用いて画像合成したり、種々の手法を用いることがで きる。

【0048】また、視界画像演算部76において、演算 されたポリゴン内の全てのドットの画像情報を求める手 法としては、前記したものに限らず、例えばテクスチャ マッピングと呼ばれる手法を用いてもよい。即ち、仮想 3次元空間における物体の各頂点に、あらかじめはり付 50 少なくともプレーヤの頭部28の正面からの映像情報が

けたいテクスチャ情報を指定するテクスチャ座標を与え ておく。そして、前記した視点座標系への演算等を行っ た後に、このテクスチャ座標をアドレスとして、テクス チャ情報メモリよりテクスチャ情報を読みだし、これを ポリゴンにはり付けることにより、ポリゴン内の全ての ドットの画像情報を演算する。

10

【0049】 このようなテクスチャマッピングと呼ばれ る手法を用いて画像情報を演算することにより、まず、 演算処理部分の負担を大幅に減らすことができるという メリットが生じる。また、この他にも、この手法を用い れば種々の今までにない画像効果を得ることもできる。 その例として例えば以下に挙げるものがある。

【0050】即ち、レーシングカー30に設けられたサ イドミラー41に映像カメラ43を取り付ける。そし て、図14に示すように、この映像カメラ43により撮 影される後方の実空間映像105と、後方の仮想視界画 像106とを画像合成してサイドミラー表示画像108 を形成し、このサイドミラー表示画像108を、プレー ヤ50から見える表示画像104のサイドミラー41の 部分にテクスチャマッピング手法を用いてはり付ける。 このような構成とすれば、サイドミラー41には、図2 (b) に示す表示画像 1 0 4 と同様に、後方の実空間映 像105と後方の仮想視界画像106とが合成された画 像が表示されることとなる。これにより、例えば後ろか ら追いかけてくる相手のプレーヤのレーシングカー31 及び後方における背景画像と自分のレーシングカー30 の実映像との合成画像を、サイドミラー41により見る ことができ、より現実世界に近づいた仮想世界を作り出 すことが可能となる。

【0051】図15には、テクスチャマッピング手法を 30 用いた映像効果のもう一つの例が示される。この例で は、図15(a)に示すように、それぞれ独立のドーム 内に、プレーヤ50のレーシングカー30及び相手プレ ーヤ52のレーシングカー31が設置される。ドーム内 には映像カメラ26が設置されており、これによりプレ ーヤ50、52の頭部28が四方から撮影される。そし て、このプレーヤの頭部28の撮影データを図15

(b) に示すように、仮想視界画像102上の相手プレ ーヤ52の頭部の部分に、テクスチャマッピング手法を 用いてはり付ける。このようにすれば、プレーヤ50が 後ろを振り返って見た場合に、相手プレーヤの頭部の実 写映像を見ることができ、ゲームの臨場感を非常に高め ることができる。特に、相手プレーヤ52のレーシング カー31が自分のレーシングカー30に追いつき横に並 んだときに、相手プレーヤ52の勝利に誇った顔なども 見ることができ、各プレーヤの競争意識を刺激し、より 現実感、緊張感のあるゲームを提供できることとなる。

【0052】なお、図15では、4方向から映像カメラ 26で各プレーヤの頭部28を撮影する構成としたが、

30

あればよく、他の方向からの映像情報は、仮想3次元空間演算部70において作り出したものを用いてもよい。また、各プレーヤの頭部28の撮影手段は、映像カメラ26に限られるものではなく、例えばゲームプレイを始める前に、静止画カメラにより撮影し、これを登録して用いる構成としてもよい。

【0053】図16には、以上に述べたテクスチャマッピング手法により、画像を合成するための簡単なブロック図の一例が示される。

【0054】即ち、テクスチャマッピング手法により画 10 像を合成する場合には、視界画像演算部76を、例えば 図16に示すような構成にする。

【0055】仮想3次元空間演算部72より出力された各物体の画像情報は、各物体を構成するポリゴンの頂点座標VX、VY、VZと、そのポリゴンの各頂点に与えられたテクスチャ頂点座標VTX、VTY等とで表現されている。ここで、テクスチャ座標TX、TYは、各ポリゴンにはり付けるべきテクスチャ情報を指定するもので、このテクスチャ情報は、テクスチャ座標TX、TYをアドレスとしてテクスチャ記憶部308に格納されている。そして、テクスチャ頂点座標VTX、VTYは、このテクスチャ座標TX、TYのうち、各ポリゴンの頂点位置におけるテクスチャ座標を表すものである。

【0056】この頂点座標VX、VY、VZ、及びテクスチャ頂点座標VTX、VTY等は、頂点座標変換部300に入力される。そして、頂点座標変換部300において、透視変換等の座標変換が行われ、その結果はソーティング回路302に出力される。ソーティング回路302では、各ポリゴンの処理の優先度が設定される。優先度は、例えばプレーヤの視点に近いポリゴンが優先的に処理されるように設定され、以降の処理はこの優先度にしたがって処理されることとなる。

【0057】プロセッサ部304では、各ポリゴンの座標変換後の頂点座標及びテクスチャ頂点座標から、ポリゴン内の全てのドットの表示座標及びテクスチャ座標TX、TYが求められる。そして、この求められたテクスチャ座標TX、TYは前記した表示座標をアドレスとしてフィールドバッファ部306に書き込まれる。

【0058】画像表示する際には、このフィールドバッファ部306からテクスチャ座標TX、TYが読み出され、これをアドレスとしてテクスチャ記憶部308からテクスチャ情報が読み出され、仮想視界画像が形成される。その後、表示画像合成装置80にて、実空間映像との画像合成が行われる。

【0059】以上の構成により、例えば以下に示す演算処理により、サイドミラー41にサイドミラー表示画像108が映し出される。ここで、サイドミラー41は、例えばブルーの色に塗られており、この位置には画像合成装置により演算された画像が映し出されるように設定されている。

【0060】この場合、まず図14に示すサイドミラー表示画像108の画像合成が行われる。即ち、図16において、後方の仮想視界画像106の演算が仮想3次元空間演算部72及び視界画像演算部76により演算される。また、後方の実空間映像105は映像カメラ43により撮影される。そして、この後方の仮想視界画像106と、後方の実空間映像105の画像合成が表示画像合成装置80により行われ、サイドミラー表示画像108が画像合成されることとなる。

12

【0061】次に、このサイドミラー表示画像108は、図16に示すようにテクスチャ記憶部308の記憶エリアの内、サイドミラー41に対応するテクスチャ座標の位置に、このサイドミラー表示画像108の画像情報が書き込まれる。その後、このようにしてサイドミラー表示画像108が表示された仮想視界画像102と、映像カメラ10により撮影された実空間映像100との画像合成が、表示画像合成装置80により行われる。これにより、表示画像104のサイドミラー41に、サイドミラー表示画像108が表示された画像を形成することができることとなる。

【0062】また、図16に示す構成により、相手プレーヤの頭部の実映像を映し出す場合には、図16に示すように映像カメラ26により撮影された映像が、直接テクスチャ記憶部308の記憶エリアの内、相手プレーヤの頭部に対応するテクスチャ座標の位置に、映像カメラ26により撮影された映像データがリアルタイムに書き込まれる。これにより、プレーヤ50から見える仮想視界画像102に、相手プレーヤ52の頭部の実映像が映し出された表示画像を得ることができることとなる。

【0063】なお、静止画カメラにより撮影する構成とする場合は、ゲーム開始前に登録する際に、このテクスチャ記憶部308に相手プレーヤの写真が画像データとして記憶されることとなる。

【0064】また、本実施形態におけるテクスチャマッピング手法は図16に示す構成のものに限られるものではなく、あらゆる手法のテクスチャマッピングを用いることができる。

) 【0065】以上の構成の本実施形態により、これまで のドライビングゲームでは体験できなかった、臨場感溢 れるゲームを提供することができることとなった。

【0066】即ち、まず、従来のドライビングゲームでは、サーキット等を映し出すゲーム画面がプレーヤ50の前面にしか設定されていなかったため、いまひとつ臨場感に欠けるところがあった。これに対して、本実施形態では、プレーヤ50は例えば360度全方向を見ることができるため、ゲームの臨場感が大幅に向上する。特に、例えば本実施形態を複数プレーヤによるドライビングゲームに適用した場合、プレーヤ50は、実際に振り

返ることにより、もしくは、前記した構成のサイドミラー41、バックミラーを使用することにより、追いかけてくる相手のプレーヤを確認できることとなり臨場感をより増すことができる。この場合、前記したようにテクスチャーマッピングで相手のプレーヤの実空間映像をはり付ければ、更にゲームの現実感、緊張感を増すことが可能となる。

【0067】また、本実施形態では、プレーヤ50は、 実3次元空間における本物のレーシングカー30に搭乗 することができ、しかも、その本物のレーシングカー3 10 0を、ゲーム用の仮想3次元空間で自由に走らせること が可能となり、より現実世界に近づいた仮想世界を体験 できることになる。即ち、プレーヤ50は、実3次元空 間におけるレーシングカー30、タイヤ32、リアウイ ング34の動き、サイドミラー41に写る相手プレーヤ などを、映像カメラ10を通じて実際に自分の目で確認 しながらレーシングカー30を操作することができる。 更に、このプレーヤ50が操作する操作部、即ちハンド ル40、計器盤44、アクセル、ブレーキ、シフトギア なども、上記と同様に映像カメラ10を通じて実際に自 20 分の目で確認しながら操作することができるため、操作 性が大幅に向上し、ゲームの現実感も大幅に向上するこ ととなる。また、この場合に、ゲーム状況に応じて、姿 勢制御部24の制御、スピーカ22に出力する音声を変 化させれば、より、臨場感溢れるゲームを提供できるこ

【0068】図3には、本第1の実施形態をフライトシミュレータに適用した場合の仮想体験装置の一例が示される。

【0069】図3(a)で、コックピット45の中の右 30 側窓2、左側窓3には、ブルーの色をしたマット(以下、ブルーマットと呼ぶ)が張り付けられ、このブルーマットに前述した手法と同様の手法により、表示画像104がはめ込まれる。この様子が図3(b)に示される。ここで図3(b)には、左側窓3方向の実空間映像100に仮想視界画像102をはめ込み、表示画像104が合成される場合が示されている。

【0070】この場合、表示画像104に映し出される画像は、パイロット46と教官48とで異なったように見えることになる。これは、仮想視界画像102は、プ40レーヤ用の空間センサ12を用いて、パイロット46、教官48のそれぞれの視界方向を検出して演算されているからである。従って、教官48には見えるがパイロット46には見えないといった映像、即ち視界方向によって異なるといった映像効果を作り出すことができ、より現実感の増した仮想世界を実現できる。この点、従来の方式、即ち、窓に単にCRTディスプレーを設ける方式、もしくは、ハーフミラーによりCRT画像を窓に映し出す方式によっては、このような映像効果を作り出すことはできない。50

14

【0071】更に、本実施形態では、パイロット46は、映像カメラ10によりコックピット45の中にある操作盤47、操縦桿42、教官48の顔などを見ながら飛行機の操縦をシミュレートすることができる。従って、一般に、複雑で操作しにくいといわれる飛行機の操作盤47を、映像カメラ10により実際に自分の目で見ながら操作できるため、操作ミスを劇的に減少させることができる。

【0072】即ち、例えば、これらの操作盤47、操縦桿42等をも全て画像合成により作り出す方式によると、パイロット46にとっての操作感はいまいち現実感に欠けるものとなる。しかも、この方式によると、パイロット46にデータグローブを装着させ、このデータグローブからの操作信号に基づいて、操作盤47、操縦桿42にパイロット46がどのような操作を行ったかを検出させる必要が生じ、システムの規模が膨大なものとなってしまう。そして、このようにシステムでは、その規模が膨大であるにもかかわらず、パイロット46の操作感はいまいちであり、パイロット46の操作ミスが多いという欠点がある。

【0073】この点、本実施形態では、コックピット45は本物の飛行機のコックピットと同様の構造になっているため、このような不都合は生じない。更に、本実施形態では、隣にいる教官48を見ることもできるため、教官48の指示なども的確に把握することができ、また、操作ミスをした場合の教官48の怒った顔なども見ることができ、より現実感の溢れるフライトシミュレーターを実現できることとなる。

【0074】2. 第2の実施形態

図5には、本第2の実施形態についてのブロック図が示される。また、図6には、これをロールプレイングゲームに適用した仮想体験装置の一例が示される。

【0075】図5に示すように、本第2の実施形態は、本第1の実施形態のうち操作部38を、敵キャラクタとの対戦用武器58に変更し、また、この対戦用武器58に対戦武器用空間センサ64を取り付け、更に、仮想3次元空間演算部72にゲーム成績演算部68を内蔵させたものである。

【0076】本第2の実施形態を適用したロールプレイングゲームは、図6(a)に示すように示すような設定、即ち、対戦用武器58、例えば剣60を所持した複数のプレーヤ50、52等がチームを組んで敵キャラクタ66を倒すという設定となっている。そして、それぞれのプレーヤは、本第1の実施形態と同様の構成の頭部装着体9を装着しており、画像表示部20に映し出された表示画像104を見ながら、ゲームプレイを行っている。

【0077】アトラクションルーム110は、その内側が全てブルーの色に塗られており、これにより前述した50 ようなブルーマット合成が可能となる。また、アトラク

ションルーム110の天井部には、プレーヤ50等の3 次元情報を検出する空間センサ12及び対戦用武器であ る剣60の3次元情報を検出する空間センサ64が取り 付けられている。このアトラクションルーム110は、 プレーヤが実際にゲームプレイをするゲーム空間とほぼ 同面積の空間となっており、プレーヤ50、52等をこ のアトラクションルーム110を自分自身で歩きなが ら、敵キャラクタ66を倒してゆくこととなる。

【0078】図6(b)において、実空間映像100 は、プレーヤ50に取り付けられた映像カメラ10から の映像であり、同図に示すように、この実空間映像10 0には、ブルーのアトラクションルーム110を背景と して、自分自身の手54、目の前にいる第2のプレーヤ 52等が映し出される。この画像に、前記本第1の実施 形態と同様の手法により作り出された仮想視界画像10 2を画像合成し、表示画像104を作り出している。こ の場合、仮想視界画像102には、敵キャラクタ66の 他に、ゲーム空間を構成する迷路、ドア、床等も共に表 示される。

【0079】このような構成とすることにより、プレー ヤ50は、表示画像104を見ながら、第2のプレーヤ 52と組みながら敵キャラクタ66を倒すことが可能と なる。この場合、第2のプレーヤ52との連絡は、例え ばスピーカ22を通じて行う。また、敵キャラクタ66 を倒したか否かの判定は、剣60に取り付けられた対戦 武器用空間センサ64により行う。

【0080】即ち、対戦武器用空間センサ64、64に より、3次元情報、例えば剣60の位置及び方向を検出 する。そして、この剣60の3次元情報を基に、図5に 示す仮想3次元空間演算部72により、剣60による敵 キャラクタ66への攻撃が成功したか否かが正確に演算 される。そして、成功した場合には、ゲーム空間おける 敵キャラクタ66を消滅させる等して、これをリアルタ イムにプレーヤ50、52等の画像表示装置20に表示 する。この結果、各プレーヤは、敵キャラクタ66が倒 れたか否かを確認でき、倒れた場合には、新たな敵キャ ラクタ66を倒すべく次の迷路へと進むこととなる。こ のように、本実施形態では、プレーヤ50、52等の腕 前によって、形成されるゲーム空間のゲーム進行を変え ることが可能となり、繰り返しプレイしても飽きること のない仮想体験装置を提供できることとなる。

【0081】なお、本実施形態では、各プレーヤのゲー ム成績、即ち敵キャラクタ66を倒した数などが、前記 した対戦用空間センサ64からの3次元情報を基に、ゲ ーム成績演算部68を用いて演算され、この成績も各プ レーヤの画像表示装置20等に出力される。これによ り、ゲーム終了後、もしくはゲーム中にリアルタイム で、各プレーヤのゲーム成績、チーム毎のゲーム成績な どを確認することができることになる。この結果、各プ

競い合うことができるため、ゲームとしての面白さを飛 躍的に増大させることができることとなる。

16

【0082】また、本実施形態では、プレーヤ50から 見える第2のプレーヤ52の映像情報として、映像カメ ラ10により撮影される実空間映像を用いたが、本実施 形態はこれに限られるものではない。即ち、例えば第2 のプレーヤ52については実空間映像を用いず、仮想3 次元空間演算部72により合成したキャラクタを用いて 表示してもよい。このようにすれば、ゲームが進行して 敵キャラクター66を倒すにつれて第2のプレーヤを進 化させてゆく等の映像効果を得ることができ、よりゲー ムの面白さを増すことができる。

【0083】このように、他のプレーヤの実空間映像を 画像合成したキャラクタ画像に変更させる手法としては 以下の手法を用いることができる。例えば、プレーヤ毎 に違う色の戦闘スーツ、つまりアトラクションルーム1 10の内側と違う色の戦闘スーツを装着させ、本第1の 実施形態で説明したブルーマット方式と同様の手法によ り画像合成を行う。即ち、第2のプレーヤにはレッドの 色の戦闘スーツを装着させ、映像カメラ10から、この レッドの色の部分のみを前述した手法と同様の手法によ り抜き出し、これを空きドットとして設定する。次に、 これに他のプレーヤに重ねて表示させたいキャラクタ画 像を重ね書きすれば、実空間映像100に、第2のプレ ーヤ52のキャラクタ画像が重ね書きされた画像を得る ことができる。その後、この重ね書きした画像から、今 度は、ブルーの色の部分のみを抜き出し、これを空きド ットに設定し、これに敵キャラクタ66、迷路等が表示 された仮想視界画像102を重ね書きする。この結果、 第2のプレーヤ52がキャラクタ画像に変更した表示画 像104を得ることが可能となる。なお、このように第 2のプレーヤ52の画像を変更する手法としては、例え ば前記したテクスチャマッピング手法を用いてもよい。 【0084】また、本実施形態では、対戦用武器58と して剣60を使用しているが、本実施形態はこれに限ら れるものではなく、例えば光線銃等あらゆる対戦武器を 用いることができる。そして、例えば光線銃等を用いた 場合には、プレーヤが光線銃を撃った否かの情報が必要 となるため、この場合は、図5に示すように仮想3次元 空間演算部72にこの情報が入力され、ゲーム空間の演 算に使用されることとなる。

【0085】図7(a)には、本実施形態をライド方式 のアトラクション施設に適用した場合の仮想体験装置が 示される。

【0086】このアトラクションでは、プレーヤ50、 52は搬器116に搭乗し、この搬器116は、アトラ クションルーム110内に敷かれたレール118上を移 動してゆく。アトラクションルーム110内には、種々 のジオラマ114が設けられ、また、アトラクションル レーヤは、それぞれのプレーヤの腕前をリアルタイムに 50 ーム110の内側にはブルーの色に塗られた背景マット

18

112が設けられている。そして、プレーヤ50、52は、光線銃62により敵キャラクタ66を撃ち落として、ゲームを競い合う。図7(b)には、この場合の画像合成の様子が示されるが、この画像合成の方式は、本第1の実施形態と同様である。

【0087】本実施形態を、アトラクション施設に利用した場合は、主に次のような利点がある。

【0088】まず、これまでの通常のアトラクション施設では、一度、アトラクション施設を建設してしまうと、施設が大がかりで高価なため、そのアトラクション 10の内容を変更することは大変困難であった。このため、プレーヤが何度か同じゲームを繰り返しても飽きられることがないような対策を講ずることが必要とされる。この点、本実施形態では、ジオラマ114を共通としながらも、背景マット112に映し出されるゲーム空間の仮想映像を変更させることで、容易にこれに対処することができる。また、前述したように、仮想3次元空間演算部72にゲーム成績演算部68を設けることにより、更に、効果的にこれに対処できる。

【0089】即ち、各プレーヤが撃ち落とした敵キャラクタ66の数をリアルタイムにゲーム成績演算部68で演算し、この撃ち落とした敵キャラクタ66の数に応じて、つまりプレーヤの腕前に応じて各プレーヤの画像表示装置20に表示させる仮想画像102を変化させる。例えば、腕前の高いプレーヤに対しては、仮想視界画像102に映し出される敵キャラクタ66を強力なものとする。更に、仮想視界画像102上に表示させるゲーム空間のまた、表示する敵キャラクタ66を強力なものと空間のコースを、あらかじめ幾種類か設けておき、ゲーム成績に応じて、いずれかのコースが選択されるような構成としてもよい。これにより、このアトラクション施設を提供できることとなる。アトラクション施設を提供できることとなる。

【0090】本実施形態の、もう一つの利点は、このように飽きのこないアトラクション施設を実現できるにも関わらず、アトラクションルーム内のジオラマ114等については実空間画像を用いることができるため、より現実感溢れるアトラクションを実現できることにある。

【0091】例えば、搬器116がいわゆるジェットコ 40 ースタータイプのものであった場合、プレーヤから見えるジオラマ114が実空間映像である方のが、プレーヤにとってよりスリリングで、スピード感溢れるアトラクションを実現できる。即ち、ユーザーから見える視界映像が全て画像合成により作り出したものであると、ジェットコースターが本来もつスピード、緊張感、迫力を十分に再現できないからである。この点、本実施形態では、隣にいる他のプレーヤの顔も実空間映像として見ることができ、よりジェットコースターが本来もつ機能を発揮させることができる。 50

【0092】また、ジオラマ114が、プレーヤの手に触れるものである場合も、その映像は実空間映像である場合の方が、より臨場感溢れるアトラクションを提供できる。この点については、例えば、図8に示すような本実施形態を適用したアトラクションに示される。

【0093】図8に示すアトラクションは、宇宙船13 4による飛行及び戦闘を疑似的に体験できるアトラクションである。

【0094】このアトラクションでは、図8(a)に示すように、複数のプレーヤが、宇宙船134の宇宙船キャビン120内に乗り込む。宇宙船キャビン120内は、本物の宇宙船内に極めて似せて作られており、例えば操縦席、戦闘席等が設けられている。この場合、特にプレーヤが直接に触る操縦桿132、操作盤130は、戦闘砲144は、極めて本物に似せて精巧に作られている。

【0095】宇宙船キャビン120内に乗り込んだプレ ーヤは、それぞれの役割に従って、操縦士、副操縦士、 射撃手として操縦席、戦闘席等に配置される。そして、 操縦席に配置された操縦士146、副操縦士147は、 操縦席用窓122に前述したブルーマット方式により映 し出された隕石140等を避けながら操縦桿132、操 作盤130等により宇宙船134の操縦を行う。この場 合、本実施形態では、前述したように各プレーヤに空間 センサ12を取り付け、各プレーヤ毎に視界方向を演算 し、この演算により得られた視界画像を画像表示装置2 0に表示している。この結果、宇宙船134に近づいて くる隕石140の見え方が、操縦士146、副操縦士1 47、射撃手148とで異なって見えるように設定でき るため、より臨場感、現実感溢れるアトラクションを提 供できることとなる。更に、操縦士146、副操縦士1 47は、本物に極めて似せて作られた操縦桿132、操 作盤130を操作しながら宇宙船を操縦できるため、本 物の宇宙船を操縦しているかのような感覚でプレイでき ることとなる。

【0096】戦闘席に配置された射撃手148、149は、対戦用武器である戦闘砲144により、左側窓124、右側窓125にブルーマット方式により映し出される宇宙船142を撃ち落とす。この場合のゲーム成績は、ゲーム成績演算部68により演算されて、ゲーム中にリアルタイムに、もしくはゲーム終了後に全員の乗組員のゲーム結果として表示されることになる。

【0097】なお、図8(b)に示すように、プレーヤが乗り込む宇宙船134は、油圧等を用いた姿勢制御部138により、ゲーム進行及びプレーヤの操作信号に応じて姿勢、加速Gが制御され、より現実感が増すような構成となっている。

【0098】このように、本実施形態では、それぞれの プレーヤが異なる役割について、極めて本物に近い宇宙 50 船内で一体となってプレーできるため、飽きのこない臨

場感溢れるアトラクションを提供できることとなる。

【0099】なお、以上に説明した実施形態では画像表示部20と画像合成部(図5における仮想視界画像演算装置70、表示画像合成装置80等)が別々の場所に配置され、接続線18によりこれを接続する構成としていたが、本実施形態はこれに限らず、画像合成部も含めて全て画像表示部20に内蔵させる構成としても良いし、図9に示すように、双方向無線機160を用いてこれを接続する構成としてもよい。

【0100】この歩行型アトラクションは、図9

(a)、(b)に示すように頭部装着体9、双方向無線機160、光線銃62を装備したプレーヤ50が、迷路150内を自分で進みながら敵キャラクタ66を倒すという設定のアトラクションである。このように迷路150内を自ら進んで行くようなアトラクションでは、プレーヤの動きに、より自由度をもたせることが望ましい。従って、本実施形態では、画像合成部との接続を、双方向無線機160により行っている。なお、この場合の双方向無線の方法としては、例えば赤外線等を用いても構わない。

【0101】ここで、迷路150には、窓152、絵154、エレベータ156、ドア158などが設けられている。そして、窓152には全面にブルーマットが敷かれ、絵154には、敵キャラクタ66が現れる部分のみにブルーマットが敷かれている。

【0102】また、エレベータ156、ドア158は、その内部がブルーに塗られている。これにより、プレーヤ50がエレベータボタンを押してエレベータを開けた際に、もしくは、ドアのノブを回してドアを開けた際に、その中から敵キャラクタ66が飛び出してくるような構成とすることが可能となり、おばけ屋敷のようなゲームのアトラクションに最適なものとなる。なお、この場合も本実施形態では、エレベータのボタン、ドアのノブ等は本物のものを用いており、プレーヤ50もその実映像を見ながら操作できるため、より現実感溢れる仮想世界を楽しむことができることとなる。

【0103】3. 第3の実施形態

図10には、本第3の実施形態についてのブロック図が示される。また、図11には、これをゴルフに適用した仮想体験装置の一例が示される。なお、ここでは仮にゴルフに適用した場合について示したが、本実施形態はこれに限定されず種々のスポーツに適用できる。

【0104】図10に示すように、本第3の実施形態は、本第1の実施形態のうち操作部38を、ボール映像カメラ84、86及び移動体検出装置88、90に変更したものであり、主にボールを用いた球技に好適な実施形態である。

【0105】図11(a)には、本第2の実施形態を適用したインドアゴルフの一例が示される。この実施形態は、プレーヤ50が、プレイルーム162内において、

本物のゴルフとほぼ同様の感覚で仮想世界を体験することができる仮想体験装置に関するものである。

20

【0106】図11(a)において、プレイルーム162内は全てブルーの色に塗られており、プレーヤ50は、第1の実施形態と同様の構成の頭部装着体9を装着している。そして、プレーヤ50は、本物のゴルフコースにいるような感覚で、本物のゴルフクラブ164を用いて、本物のゴルフボール166のショットを行う。

【0107】この場合、プレイルーム162内には、仮想3次元空間演算部72により作り出されたゴルフコースの画像が画像表示装置20を介して映し出され、プレーヤ50は、あたかも本物のゴルフコースにいるような感覚を持つことができる。そして、プレーヤ50が前を向くと、その視線方向には、図11(b)に示すように、ゴルフコースのグリーン162を示した仮想視界画像102が映し出されている。

【0108】そして、プレーヤ50がゴルフボール166のショットを行うと、ショットされたゴルフボール166は、ボール映像カメラ84、86により撮影される。そしてこの撮影映像に基づいて移動体検出装置88、90によりゴルフボール166の重心座標が演算され、このデータに基づき、その後のゴルフボール166の軌道を推定して演算する。次に、仮想3次元空間演節 72にて、この推定されたゴルフボール166の軌道データに基づき、仮想世界に設定されたゴルフコース上にゴルフボールの軌道を描き、これを実空間映像100と画像合成して画像表示装置20に画像表示する。これによりプレーヤ50は、自分のショットしたゴルフボール166がグリーン162に向かって飛んでゆく様子が、表示画像104により見ることができることとなる。

【0109】次に、ゴルフボール166の移動体検出の手法について説明する。

【0110】ボール映像カメラ86、89は、ゴルフボール166を連続撮影するものであり、図11(a)に示すように、プレイルーム162内の、異なる位置、異なる撮影アングルにて設定される。そしてこの撮影データは、移動体座標検出部88、90内のデータ抽出部92、94にコマ送りフレームデータとして入力される。データ抽出部92、94では、背景処理によりボールの撮影データのみが抽出される。即ち、ゴルフボール166の映っていないフレームデータと映っているフレームデータとの差分を求め、これをフレームバッファと呼ばれる画像メモリに重ね書きしてゆく。これにより、結果としてゴルフボール166の映像のみが映し出された画像データを得ることができる。

【0111】次に、得られたこの画像データから、座標 検出部96、98において、ゴルフボール166の位 置、例えば重心位置の2次元座標を求められ、仮想3次 50 元空間演算部72に出力される。

【0112】仮想3次元空間演算部72では、移動体検 出装置88、90で検出された、ゴルフボール166の 2つの2次元座標から、仮想3次元空間内での3次元座 標を求める。即ち、仮想3次元空間演算部72には、ボ ール映像カメラ84、86の仮想3次元空間内での設定 位置、設定アングルがあらかじめ記憶されており、この 記憶データと、検出された2つの2次元座標から、仮想 3次元空間内での3次元座標を求めることが可能とな る。そして、この求められた3次元座標から、仮想3次 元空間でのゴルフボール166の軌道を、例えばスプラ 10 イン補間等を用いて演算し、ゴルフコースの背景データ と共に、視界画像演算部76に出力する。なお、ゴルフ ボール166の軌道の推定の手法としては、上記したも のに限らず種々の手法を用いることができる。例えば、 打った方向と、インパクトの時の初速からこれを推定し てもよいし、打った瞬間の音等のよりこれを推定しても よい。

21

【0113】また、例えばプレーヤ50の切り替え信号 により、プレーヤ50から見た映像のみならず、例えば グリーン162から見た映像を画像表示装置20に表示 20 することも可能である。即ち、これを行うには、視界画 像演算部76で視点変換を行う際に、視点位置をグリー ン162上に設定すればよい。このようにすれば、プレ ーヤ50は、実際にゴルフボール166がグリーン16 2に飛んで行く様子と、ゴルフボール166がグリーン 162に飛んで来る様子を同時に見ることができ、現実 のゴルフプレイでは得られないプレイ感覚を楽しむこと ができることとなる。

【0114】以上の構成の本実施形態によれば、プレー ヤ50は、プレイルーム162内にて、実際にゴルフコ 30 ースにいるような感覚でゴルフを楽しむことができる。 特に、この種のボールを用いた競技、例えばゴルフにお いては、クラブ164によりゴルフボール166をショ ットした瞬間をプレーヤ50が正確に認識する必要があ る。即ち、このショットした瞬間のクラブ164、ゴル フボール166を、例えば画像合成により作り出したの では、プレイ感覚が著しく悪化し、現実感も減退してし まい、更に、正確なスポーツプレーを再現することがで きない。

【0115】これに対して、本実施形態では、ゴルフク 40 ラブ164、ゴルフボール166、自分のスイング等 を、映像カメラ10を通じて得られた実空間映像により 見ることができるため、このような問題が生じず、より 正確で、現実感溢れるゴルフプレーを楽しむことができ ることとなる。従って、例えば、球技練習用の仮想体験 装置として最適なものとなる。

【0116】なお、本発明は上記実施形態に限定される ものではなく、本発明の要旨の範囲内において種々の変 形実施が可能である。

【0117】例えば、本実施形態においては、仮想視界 50 9 頭部装着体

画像と実空間映像とを画像合成する手法としてブルーマ ット方式を用いたが、本発明における画像合成はこれに 限られるものではない。例えばブルー以外の色を用いた もの、多数の色を用いてこれを複合させて画像合成する もの、テクスチャマッピングを用いたもの等、種々の手 法を使用することができる。

【0118】また、本発明が適用される仮想体験装置 も、本実施形態に示したものに限らず種々の体験装置に 適用することができる。例えば、ヘリコプターのフライ トシミュレータ、仮想的な人体手術体験装置、仮想スタ ジオ、仮想動物園、仮想設計システム、仮想電話、仮想 通信会議、仮想野球体験装置、仮想スキー、仮想サッカ 一等、種々の体験装置に適用することが可能である。

[0119]

【図面の簡単な説明】

【図1】第1の実施形態の構成を示すブロック図であ

【図2】第1の実施形態をドライビングゲームに適用し た場合について示す概略説明図である。

【図3】第1の実施形態をフライトシミュレータに適用 した場合について示す概略説明図である。

【図4】頭部装着体の形状について示す概略説明図であ

【図5】第2の実施形態の構成を示すブロック図であ る。

【図6】第2の実施形態をロールプレイングゲームに適 用した場合について示す概略説明図である。

【図7】第2の実施形態をライド方式のアトラクション に適用した場合について示す概略説明図である。

【図8】第2の実施形態を宇宙船体験のアトラクション に適用した場合について示す概略説明図である。

【図9】第2の実施形態を歩行型アトラクションに適用 した場合について示す概略説明図である。

【図10】第3の実施形態の構成を示すブロック図であ る。

【図11】第3の実施形態をゴルフ体験装置に適用した 場合について示す概略説明図である。

【図12】本実施形態における座標変換について説明す るための概略説明図である。

【図13】表示画像合成装置の構成の一例を示す概略ブ ロック図である。

【図14】サイドミラーに画像を表示する手法について 説明するための概略説明図である。

【図15】テクスチャマッピング手法により、相手プレ ーヤの顔に実空間映像をはりつける手法について説明す る概略説明図である。

【図16】テクスチャマッピング手法を実現するための 構成の一例を示す概略ブロック図である。

【符号の説明】

特開平11-3437

24

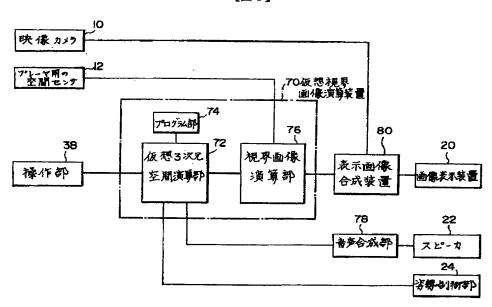
23

- 10 映像カメラ
- 12 空間センサ 20 画像表示装置
- 38 操作部
- 50 プレーヤ
- 58 対戦用武器
- 6 4 対戦武器用センサ
- 68 ゲーム成績演算部
- 70 仮想視界画像演算装置

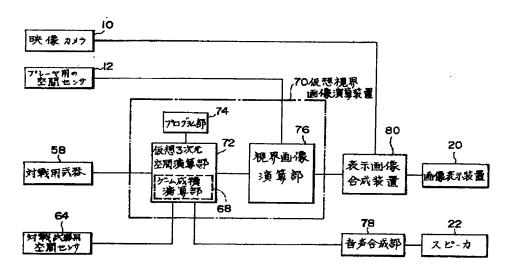
- \* 7 2 仮想 3 次元空間演算部
  - 76 視界画像演算部
  - 80 表示画像合成装置
  - 84、86 ボール映像カメラ
  - 88、90 移動体検出装置
  - 100 実空間映像
  - 102 仮想視界画像
  - 104 表示画像

\*

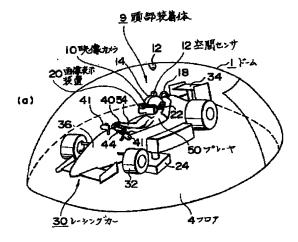
【図1】

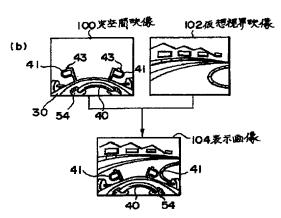


【図5】

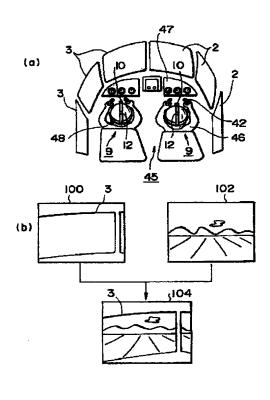


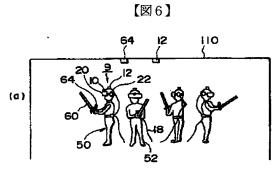
【図2】

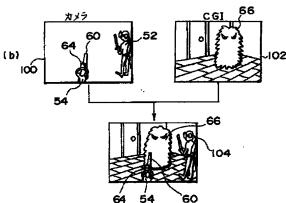


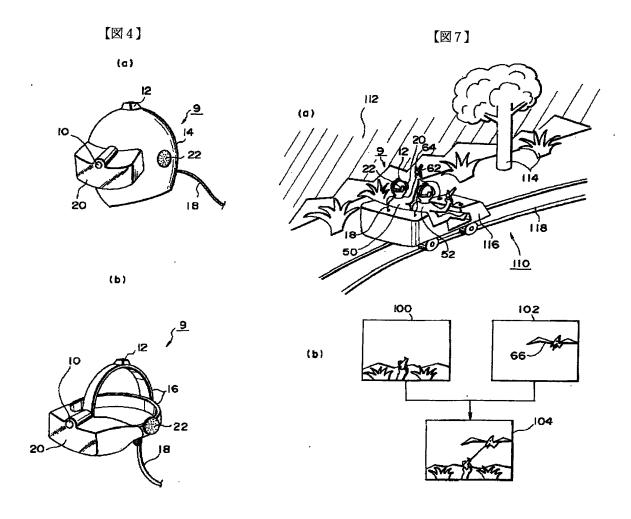


【図3】

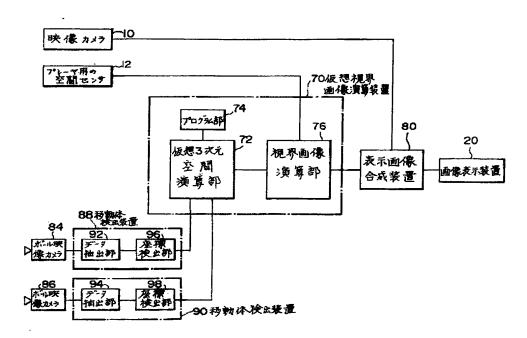


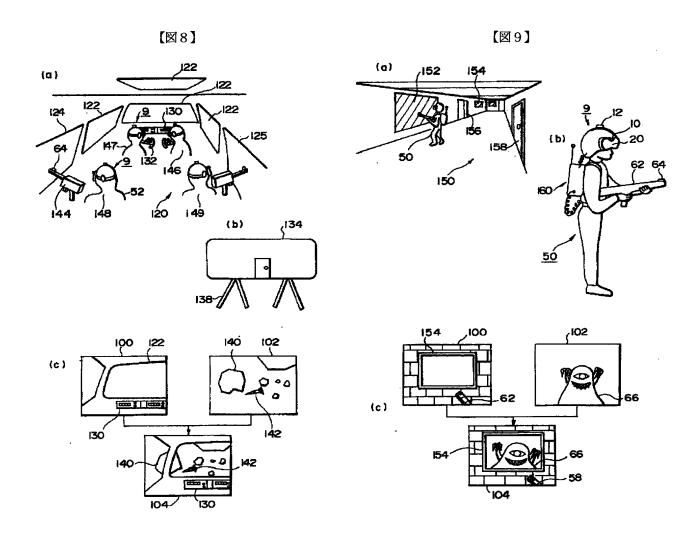




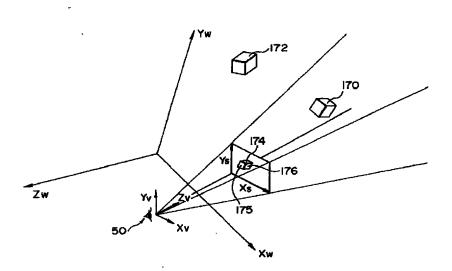


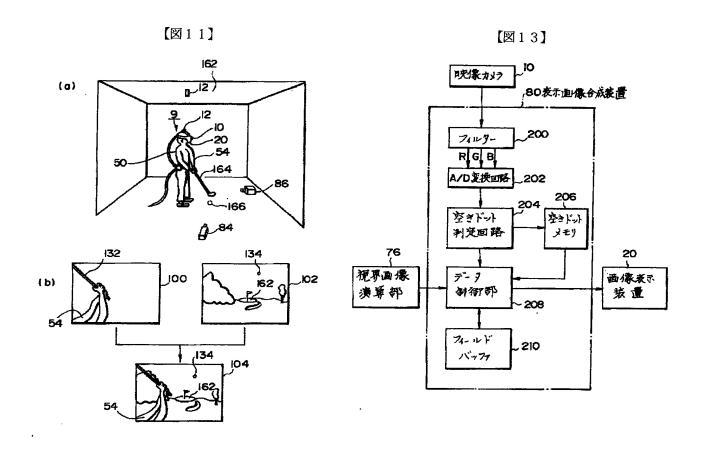
【図10】

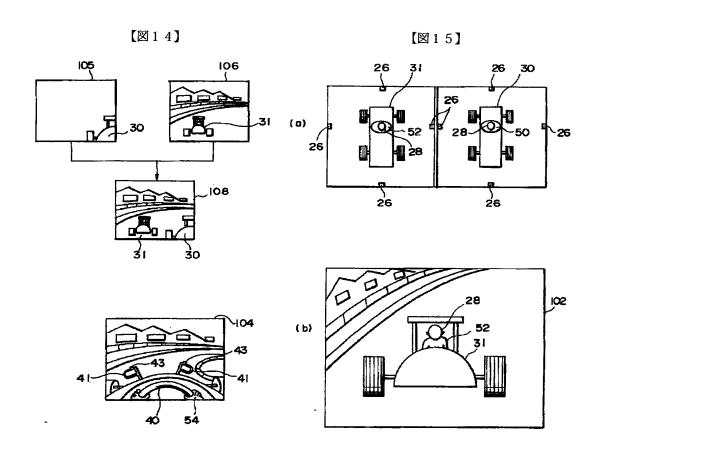




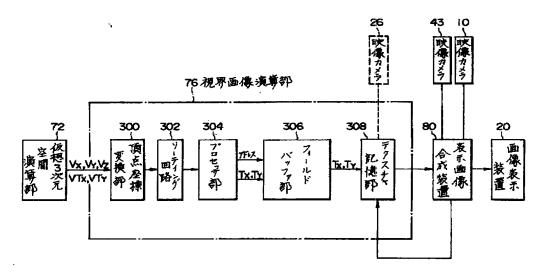
[図12]







【図16】



# フロントページの続き

(51) Int.Cl. <sup>6</sup> G O 9 B 9/30

識別記号

F I G O 6 F 15/62

15/72

3 6 0 3 5 0